



# CONCOURS ENGINIUS 2019

## Epreuve de MATHÉMATIQUES

### Informations sur l'épreuve

<b>Barème :</b>	30
<b>Durée :</b>	90 min
<b>Calculatrice autorisée :</b>	Non

*Merci de ne rien marquer sur le sujet.*

*Pour chaque question de l'épreuve, veuillez choisir la (les) bonne(s) réponse(s).*

*Répondez sur la grille de réponses séparée.*

*Uniquement les grilles de réponses correctement remplies seront corrigées.*

**Partie A.**

On considère la fonction  $f$  définie par :  $f(x) = \exp\left(\frac{\ln(x)}{\ln(x)-1}\right)$ .

**Question 1.**

- a) L'ensemble de définition de  $f$  est  $D_f = \mathbb{R}$ , car la fonction  $x \mapsto \exp(x)$  est définie sur  $\mathbb{R}$  ;
- b) L'ensemble de définition de  $f$  est  $D_f = \mathbb{R}_+$ , car la fonction  $x \mapsto \exp(x)$  est définie sur  $\mathbb{R}_+$  ;
- c) L'ensemble de définition de  $f$  est  $D_f = \mathbb{R}_+^*$  ;
- d) L'ensemble de définition de  $f$  est  $D_f = ]0, e[ \cup ]e, +\infty[$ .

**Question 2.** La fonction  $f$  a pour limites

- a)  $\lim_{x \rightarrow +\infty} f(x) = e$  ;
- b)  $\lim_{x \rightarrow +\infty} f(x) = +\infty$  ;
- c)  $\lim_{x \rightarrow 0^+} f(x) = e$  ;
- d)  $\lim_{x \rightarrow e} f(x) = 0$ .

**Question 3.** La dérivée de la fonction  $f$  en  $x \in D_f$  s'écrit

- a)  $f'(x) = f(x)$ , car  $(e^x)' = e^x$  ;
- b)  $f'(x) = \frac{\ln(x)}{\ln(x)-1} f(x)$  ;
- c)  $f'(x) = \frac{-1}{x(\ln(x)-1)^2} f(x)$  ;
- d)  $f'(x) = \frac{-1}{x(\ln(x)-1)^2} e^x$ .

**Question 4.** La courbe représentative de  $f$  admet

- a) Une tangente d'équation  $y = -x + 2$  au point d'abscisse  $x = 1$  ;
- b) Une asymptote horizontale au voisinage de  $+\infty$  ;
- c) Une asymptote verticale au voisinage de  $0$  ;
- d) Une asymptote en  $x = 1$ .

**Question 5.** La fonction  $f$  est bijective de  $D_f$  sur  $D_f$ . Sa fonction réciproque est notée  $f^{-1}(x)$ 

- a)  $x \mapsto f^{-1}(x)$  est définie sur  $D_f$  ;
- b)  $f^{-1}(x) = \frac{1}{f(x)}$  ;
- c)  $f^{-1}(x) = f(x)$  ;
- d)  $f^{-1}(x) = \exp\left(\frac{\ln(x)-1}{\ln(x)}\right)$ .

**Partie B.**

On considère l'intégrale  $I = \int_0^1 \frac{\sin(a)}{1-2t \cos(a)+t^2} dt$  où  $a$  est une constante telle que  $a \neq \frac{\pi}{2} + k\pi$  et  $a \neq k\pi$  et pour  $k$  entier relatif.

**Question 6.** On a

- a)  $\frac{1-\cos(a)}{\sin(a)} = 1 - \tan(a)$  ;
- b)  $-\frac{\cos(a)}{\sin(a)} = -\tan\left(\frac{\pi}{2} - a\right)$  ;
- c)  $\frac{1-\cos(a)}{\sin(a)} = \tan\left(\frac{a}{2}\right)$  ;
- d)  $-\frac{\cos(a)}{\sin(a)} = -\arctan(a)$ .

**Question 7.** On a

- a)  $\tan\left(\arctan\left(\frac{a}{2}\right)\right) = \frac{a}{2}$  ;
- b)  $\arctan\left(\tan\left(\frac{a}{2}\right)\right) = \frac{a}{2}$  ;
- c)  $\arctan\left(\tan\left(\frac{a}{2}\right)\right) = \frac{a}{2}$  si  $a \in ]-\pi, \pi[$  ;
- d)  $\arctan\left(\tan\left(\frac{a}{2}\right)\right) = \frac{a}{2} + \pi$ .

**Question 8.** En appliquant le changement de variables  $t = \cos(a) + x \sin(a)$  dans l'intégrale  $I$ , on obtient

- a)  $I = \int_{\frac{\cos(a)}{\sin(a)}}^{1 - \frac{\cos(a)}{\sin(a)}} \frac{\sin(a)}{1+x^2} dx$  ;
- b)  $I = \int_{\frac{\cos(a)}{\sin(a)}}^{1 - \frac{\cos(a)}{\sin(a)}} \frac{1}{1+x^2} dx$  ;
- c)  $I = \int_{\frac{\cos(a)}{\sin(a)}}^{1 - \frac{\cos(a)}{\sin(a)}} \frac{\sin^2(a)}{1 - \cos^2(a) + x^2 \sin^2(a)} dx$  ;
- d)  $I = \int_0^1 \frac{1}{1+x^2} dx$ .

**Question 9.** L'intégrale  $I$  vaut

- a)  $I = \frac{\pi}{4}$  ;
- b)  $I = \frac{\pi}{2} - \frac{a}{2}$  pour  $a \in ]0, \frac{\pi}{2}[ \cup ]\frac{\pi}{2}, \pi[$  ;
- c)  $I = \frac{\pi}{2} - \frac{a}{2}$  pour  $a \in ]-\pi, \pi[$  ;
- d)  $I = 0$ .

**Partie C.**

L'espace vectoriel  $\mathbb{R}^3$  est rapporté à la base canonique  $B = (e_1, e_2, e_3)$ . On considère l'endomorphisme  $f$  de  $\mathbb{R}^3$  qui à tout triplet  $(x, y, z)$  de  $\mathbb{R}^3$  associe le triplet

$$((2\alpha + 1)x - \alpha y + (1 + \alpha)z, (\alpha - 2)x + (\alpha - 1)y + (\alpha - 2)z, (2\alpha - 1)x + (\alpha - 1)y + (2\alpha - 1)z)$$

Où  $\alpha$  est un paramètre réel.

$Id$  désigne l'endomorphisme identité de  $\mathbb{R}^3$  et  $I$  la matrice unité de l'ensemble  $\mathcal{M}_3(\mathbb{R})$ , des matrices carrées d'ordre 3 à coefficients réels.

**Question 10.** La matrice  $M$  de l'endomorphisme par rapport à la base  $B$  s'écrit

- a)  $\begin{pmatrix} 2\alpha + 1 & \alpha - 2 & 2\alpha - 1 \\ -\alpha & \alpha - 1 & \alpha - 1 \\ \alpha + 1 & \alpha - 2 & 2\alpha - 1 \end{pmatrix}$  ;
- b)  $\begin{pmatrix} 2\alpha + 1 & -\alpha & \alpha + 1 \\ \alpha - 2 & \alpha - 1 & \alpha - 2 \\ 2\alpha - 1 & \alpha - 1 & 2\alpha - 1 \end{pmatrix}$  ;
- c)  $\begin{pmatrix} 0 & 1 & -1 \\ -3 & -2 & -3 \\ 3 & -2 & -3 \end{pmatrix}$  ;
- d)  $\begin{pmatrix} -1 & 3 & 2 \\ -1 & -1 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix}$ .

Jusqu'à la question 22 incluse, on se place dans le cas où le paramètre  $\alpha$  est égal à  $-1$

**Question 11.** Le rang de la matrice  $M$  est

- a) Egal à 1 et  $\text{Ker}(f)$  est une droite vectorielle ;
- b) Egal à 3, car le rang d'une matrice est égal au nombre de colonnes non nulles de cette matrice ;
- c) Inférieur ou égal à 2, car  $M$  a deux lignes identiques
- d) Egal à 2 et  $\text{Ker}(f)$  est un sous espace vectoriel de dimension 2.

**Question 12.** On a :

- a)  $\text{Im}(f) \oplus \text{Ker}(f) = \mathbb{R}^3$
- b)  $\text{Im}(f)$  est inclus dans le plan vectoriel d'équation  $3x + 2y + 3z = 0$
- c)  $\text{Im}(f)$  contient le vecteur  $e_2 + e_3$
- d)  $\text{Ker}(f)$  admet  $(0,1,1)$  comme base.

**Question 13.** Le polynôme caractéristique  $P_M(M - \lambda I)$  de la matrice  $M$

- a) Est de degré 2, car de manière générale le degré du polynôme caractéristique est égal au rang de l'endomorphisme auquel il est associé ;
- b) Est de degré 3, car de manière générale le degré du polynôme caractéristique est égal au rang de l'endomorphisme auquel il est associé ;
- c) N'est pas divisible  $\lambda$ , car sinon sa trace serait nulle ;
- d) Est égal  $\lambda^3 + 6\lambda^2 + 8\lambda$ .

**Question 14.** L'endomorphisme  $f$

- a) Admet une seule valeur propre ;
- b) Admet 0 comme valeur propre car  $f$  n'est pas un automorphisme ;
- c) Admet 3 valeurs propres distinctes 0, 2 et 4 ;
- d) Admet une valeur propre double.

**Question 15.** L'endomorphisme  $f$

- a) Est diagonalisable, car  $f$  admet 3 valeurs propres distinctes
- b) N'est pas diagonalisable, car  $f$  n'est pas bijectif ;
- c) N'est ni diagonalisable, ni trigonalisable dans  $\mathcal{M}_3(\mathbb{R})$ , car le polynôme caractéristique n'est pas scindé dans  $\mathbb{R}$ ;
- d) N'est pas diagonalisable mais est trigonalisable dans  $\mathcal{M}_3(\mathbb{R})$ , car le polynôme caractéristique est scindé dans  $\mathbb{R}$ .

**Question 16.** On note  $\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3$  les valeurs propres éventuellement confondues, rangées dans l'ordre croissant de l'endomorphisme  $f$ . On considère  $B' = (v_1, v_2, v_3)$ , la famille de trois vecteurs de  $\mathbb{R}^3$  telle que, pour tout  $i$  compris entre 1 et 3,  $v_i$  soit un vecteur propre associé à  $\lambda_i$  dont la première composante dans la base est égale à 1.

- a)  $B'$  n'est pas une base de l'espace  $\mathbb{R}^3$  ;
- b)  $v_1$  appartient à  $\text{Ker}(f)$  ;
- c)  $(v_1, v_2)$  est une base du sous espace  $\text{Im}(f)$  ;
- d)  $f(v_3)$  appartient à l'intersection des sous espaces  $\text{Ker}(f)$  et  $\text{Im}(f)$ .

**Question 17.** On note  $D$  la matrice de l'endomorphisme  $f$  dans la base  $B'$ , si elle existe, et on note  $P$  la matrice de passage de  $B$  à  $B'$ , si elle est définie

- a)  $D$  et  $P$  n'existent pas car  $B'$  n'est pas une base de  $\mathbb{R}^3$ ;

- b)  $MP = PD$  ;
- c)  $PM = DP$  ;
- d)  $M$  et  $D$  n'ont pas les mêmes valeurs propres.

**Question 18.** On considère le système (S)

$$\begin{cases} x + y + z = r \\ -3x - y + z = s \\ -3x - y - 5\frac{z}{3} = t \end{cases}$$

Où  $r, s, t$  sont des paramètres réels

- a) Le système (S) n'admet pas de solution, car ce n'est pas un système de Cramer ;
- b) Le système (S) admet une infinité de solutions si les trois paramètres  $r, s, t$  sont nuls ;
- c) L'ensemble des solutions de (S) inclut le triplet  $\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = P^{-1} \begin{pmatrix} r \\ s \\ t \end{pmatrix}$  ;
- d) L'ensemble des solutions de (S) ne contient qu'un seul élément qui vérifie  $\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = P \begin{pmatrix} r \\ s \\ t \end{pmatrix}$ .

**Question 19.** La matrice  $P^{-1}$

- a) N'est pas définie ;
- b) Est la matrice de passage de la base  $B'$  à  $B$  et vérifie  $\text{rang}(P) + \text{rang}(P^{-1}) = 3$  ;
- c) A les coefficients de ses lignes qui sont les composantes des vecteurs de  $B$  dans la base  $B'$  ;
- d) Est la matrice  $\begin{pmatrix} -4 & -1 & -3 \\ 12 & -2 & 6 \\ 0 & 3 & -3 \end{pmatrix}$ .

**Question 20.** Soit  $n$  un entier naturel, on a

- a)  $M^n = P^{-1}D^nP$  ;
- b)  $M^n = PD^nP^{-1}$  ;
- c) Pour tout  $n$  entier supérieur ou égal à 2, la dernière ligne de  $M^n$  est nulle ;
- e) Pour tout  $n$  entier supérieur ou égal à 2,  $M^n$  a deux lignes identiques.

**Question 21.** Soit  $E$  l'ensemble des vecteurs  $u$  de  $\mathbb{R}^3$  tels que  $f(u) = b$  où  $b$  est un vecteur de  $\mathbb{R}^3$

- a) Cet ensemble  $E$  est non vide si et seulement si  $b$  est le vecteur nul ;
- b) Cet ensemble  $E$  est non vide si et seulement si  $b$  appartient à  $\text{Im}(f)$  ;
- c) Si  $b = v_1$  alors  $E$  est la droite vectorielle  $\mathbb{R}v_1$  ;
- d)  $E$  est un sous espace vectoriel de  $\mathbb{R}^3$ .

**On considère les systèmes différentiels linéaires**

$$(I) \begin{cases} x'_1 = -x_1 + x_2 \\ x'_2 = -3x_1 - 2x_2 - 3x_3 \\ x'_3 = -3x_1 - 2x_2 - 3x_3 \end{cases} \quad \text{et} \quad (II) \begin{cases} y'_1 = -4y_1 \\ y'_2 = -2y_2 \\ y'_3 = 0 \end{cases}$$

**Question 22.** On note  $(y_1, y_2, y_3)$  une solution de (II), s'il en existe

- a) L'ensemble des solutions du système (II) est réduit à un seul élément ;

- b) L'ensemble des solutions du système (II) est un espace vectoriel de dimension 3 ;
- c) Parmi les solutions de (I), on a :  $\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = P \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ y_3 \end{pmatrix}$  ;
- d) Parmi les solutions de (I), on a :  $\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = P^{-1} \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ y_3 \end{pmatrix}$ .

**Dans les cinq questions suivantes, on suppose  $\alpha = 1$**

**Question 23.** Le sous espace vectoriel  $\text{Ker}(f)$  est

- a) une droite vectorielle de dimension 1 ;
- b) de dimension 2 ;
- c) réduit au vecteur nul car est bijectif ;
- d) de dimension non nulle au plus égale à 3 car  $f$  n'est pas injective.

**Question 24.** Soit  $(P)$  le plan d'équation  $y + z = 0$  et  $(D)$  la droite d'équation  $x = y = z$ .  
On a

- a)  $\text{Ker}(f)$  est inclus dans  $(P)$  ;
- b)  $\text{Ker}(f) + D = P$  ;
- c)  $x = -y = -z$  est une équation de  $\text{Ker}(f)$  ;
- d)  $2e_1 + e_2 - e_3$  est un vecteur de  $\text{Ker}(f)$ .

**Question 25.** On a

- a)  $\lambda_1$  est une valeur propre double, car  $M$  est de rang 1 ;
- b)  $M$  est diagonalisable, car toutes ses valeurs propres sont simples ;
- c)  $\text{Im}(f)$  est un sous espace propre de dimension 1 ;
- d)  $\text{Ker}(f)$  est un sous espace propre de dimension 2.

**On considère les matrices  $N$  et  $Q$  définies par**

$$N = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 3 \\ 1 & a & -1 \\ 0 & b & 1 \end{pmatrix} \quad \text{et} \quad Q = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 4 \end{pmatrix}$$

**Où  $a$  et  $b$  sont des paramètres réels.**

**Question 26.** On considère l'équation matricielle (1) :  $MN = NQ$

- a) Elle donne un système de rang 1, donc  $a$  et  $b$  sont liés par une relation linéaire ;
- b) Elle donne un système de rang 2, ce qui permet de déterminer les valeurs de  $a$  et  $b$  ;
- c) Il existe une infinité de solutions  $(a, b)$  telles que  $a + b = 0$  ;
- d) Le couple  $(-2, -2)$  n'est pas solution.

**Question 27.**

- a) Il existe une matrice inversible unique  $N$  vérifiant l'équation (1) ;
- b) L'équation  $MN = NQ$  admet une solution mais la matrice  $N$  n'est pas inversible ;
- c) Les matrices  $N$  et  $Q$  sont semblables ;
- d) Les matrices  $M$  et  $Q$  sont semblables.

**Partie D.**

Soit  $\sum a_n Z^n$  une série entière complexe, de rayon de convergence  $R$  réel strictement positif et telle que  $a_0 = 1$ . On note  $f(Z)$  la somme de cette série entière lorsque  $|Z| < R$ ,  $Z$  appartenant à  $\mathbb{C}$ ,  $|Z|$  désignant le module de  $Z$ .

On introduit la suite  $(b_n)$  définie par  $b_0 = 1$  et  $a_0 b_n + a_1 b_{n-1} + \dots + a_n b_0 = 0$  pour tout  $n$  entier strictement positif.

**Question 28.** On considère un réel  $r$  dans l'intervalle  $]0, R[$ , on établit que

- La série numérique de terme général  $a_n r^n$  est absolument convergente ;
- Il existe une constante  $M$  strictement positive telle que  $|a_n| \leq \frac{M}{r^n}$  pour tout entier naturel  $n$  ;
- Pour tout réel  $K$  strictement positif, on a pour tout entier naturel  $n$ ,  $\frac{K}{r^n} \leq |a_n|$  ;
- La série numérique de terme général  $a_n r^n$  converge mais n'est pas absolument convergente.

**Question 29.**  $r$  désignant toujours un réel de l'intervalle  $]0, R[$ , on a

- Pour tout  $M$  strictement positif et pour tout entier naturel  $n$ ,  $|b_n| \leq \left(\frac{M+1}{r}\right)^n$  ;
- Pour tout  $M$  strictement positif et pour tout entier naturel  $n$ ,  $|b_n| > \left(\frac{M+1}{r}\right)^n$  ;
- Il existe  $M$  strictement positif tel que  $0 \leq |b_n| t^n \leq \left(t \frac{M+1}{r}\right)^n$  pour tout  $t$  réel strictement positif et inférieur ou égal à  $\frac{r}{M+1}$ , pour tout entier naturel  $n$  ;
- La suite de terme général  $b_n r^n$  est majorée par le terme général d'une suite géométrique.

**Question 30.**  $r$  étant toujours un réel de l'intervalle  $]0, R[$ , on obtient

- Le rayon de convergence de la série entière de terme général  $b_n Z^n$  est nul ;
- Le rayon de convergence de la série entière de terme général  $b_n Z^n$  est supérieur à  $\frac{r}{M+1}$  pour tout  $M$  strictement positif ;
- Le rayon de convergence de la série entière de terme général  $b_n Z^n$  est égal à 1 ;
- Il n'existe pas de disque ouvert  $D(O, \rho)$ , de centre  $O$  et de rayon strictement positif  $\rho$  dans lequel on ait  $f(Z) \sum_{n=0}^{\infty} b_n Z^n = 1$ .